UM208 配置命令行

南京沃旭通讯科技有限公司

2016/4



版权申明

Copyright © 2016 南京沃旭通讯科技有限公司及其许可者版权所有,保留一切权利。未经本公司书面许可,任何单位和个人不得擅自摘抄、复制本书内容的部分或全部,并不得以任何形式传播。

由于产品版本升级或其他原因,本手册内容有可能变更。我公司保留在没有任何通知或者提示的情况下对本手册的内容进行修改的权利。本手册仅作为使用指导,我公司尽全力在本手册中提供准确的信息,但是我公司并不确保手册内容完全没有错误,本手册中的所有陈述、信息和建议也不构成任何明示或暗示的担保。

安全声明

重要! 在产品上电启动之前, 请阅读本产品的安全与兼容性信息。

IMPORTANT!

See Compliance and Safety information for the product before connecting to the supply.

环境保护

本产品符合关于环境保护方面的设计要求,产品的存放、使用和弃置应遵照

相关国家法律、法规要求进行。



前言

WxRobot 是南京沃旭推出的一款基于 UWB 的机器人定位产品,它主要由 UM208 和多个 UK-100 组成,本文档介绍了 UM208 的配置命令行使用方法。 前言部分包含如下内容:

◆ 读者对象

◆ 本书约定

◆ 技术支持

读者对象

本手册主要适用于如下工程师:

◆ 学生及老师及开发爱好者

◆ 公司工程师

本书约定

本书还采用各种醒目标志来表示在操作过程中应该特别注意的地方,这些标

志的意义如下:

▲ 注意	提醒操作中应注意的事项,不当的操作可能会导致数据丢失或者 设备损坏
19 说明	对操作内容的描述进行必要的补充和说明

技术支持

当你在安装或使用本产品遇到问题时,请根据本文档提供的联系信息直接联

系我公司。



1 实物图及接口



2 驱动安装和软件

PL2303 USB 转 TTL, 网上可以购买到。串口配置口需要将 USB 口转接成 TTL,接线方式:即 Tx、Rx、GND 对应 USB 线的 Rx、Tx、GND。驱动文件为 PL2303 all driver.zip

确认是否安装驱动成功,安装成功后如下图所示:





安装串口调试工具 SecureCRT, 文件为 SecureCRT7.12(串口工具).zip。安装方

式参照压缩包内的说明。

打开串口调试工具 SecureCRT,选择快速连接,操作方式如下:

Quick Connect	(Frid			
Protocol:	Serial	Flow Control		
Port:	COM20 -	DTR/DSR		
<u>B</u> aud rate:	115200 -	RTS/CTS		
Data bits:	8 🔻	XON/XOFF		
P <u>a</u> rity:	None 🔹			
Stop bits:	1 •			
Sho <u>w</u> quick c	onnect on startup	 ✓ Save session ✓ Open in a tab Connect 	Cancel	

其中, Protocol 选择 Serial, Port 选择电脑识别该模块的 COM 口, Baud rate



选择115200, Data bits 选择8, Parity 选择None, Stop bits 选择1, Flow Control

里不勾选任何选项。然后点击 Connect。成功后如下图所示:

📄 se	rial-con	n5 - Se	ecureC	RT								
File	Edit	View	v Op	tions	Transfer	Script	Tools	Window	Help			
*	20	C) 🔏	Ente	r host	<alt+r></alt+r>	103	2 4	33	3 8	X 1		
🛩 se	erial-co	m5 :	×									
	9 11 1	2 - 1	a	Fac 4	ALIOD	法持	4 Ta	- h -b	湖고	一团战	こちら	
1	守毗重	L	六句	lag 1	NUSD	廷佞,	给口	5 工电,	,评岀	下图列	小 内 谷	•
***	****	****	**TA	P ST	ART BV	WOXU	team*	*****	*****	×		
[WX]	:***	****	****	**ST	ART AD	DR :0x	80A00	00 ***	*****	*****		
[wx]	****	****	****	*UM-	208 VO	3A****	010 10 *****	0;01;0: *****	300000			
[WX]	:Anc	hor	list ok.	O CMD:	AT52=1							
[wx]	:con	fig	ok,	CMD:	AT+WAU	TO=0,w	oxulo	cation	,woxu1	234567	78	
[WX]	:con	fig	ok,	CMD:	AT+IPS	ET=192	.168.1	1.11,2	55.255	. 255. (0,192.10	58.1.1
[WX]	:con	fig	ok,	CMD:	AT+NAU	то=1,0	,192.1	168.1.	118,44	333,44	1332	
WX	:con	fig	ok,	CMD:	AT+RES	ET						
[WX	:Tag :MAC	: 20	ght ,	150 SLEE	P TIME	: 100						
[WX]	:551		oxul	ocat	ion 68 1 1	1						
[wx]	:LOC	AL P	ORT:	443	32							
[WX	:SER	VER	IP: PORT	: 44	168.1.1 333	118						

说明:1、上图每次重启都会呈现,表示初始化成功

2、UWB list 0 指的是目前与 Tag 匹配的 Anchor 有 0 个

3、woxulocation 为 WiFi 的 SSID, 默认密码 woxu12345678



4、Local IP 为 Tag 的 IP 地址, 默认为 192.168.1.11

5、Local Port 为 Tag 接收报文的端口号

6、Server IP 为服务器的 IP 地址,即 PC 端需要设定的

7、Server Port 为服务器接收报文的端口号

3 一般命令行

AnchorGet

键入 AnchorGet, 查看 Tag 与 Anchor 的匹配情况, 如下图:

AnchorGet
0:0000 0 0 0
1:0000 0 0 0
2:0000 0 0 0
3:0000 0 0 0
4:0000 0 0 0
5:0000 0 0 0
6:0000 0 0 0
7:0000 0 0 0
8:0000 0 0 0
9:0000 0 0 0
10:0000 0 0 0
11:0000 0 0 0
12:0000 0 0 0
13:0000 0 0 0
14:0000 0 0 0
15:0000 0 0 0
16:0000 0 0 0
17:0000 0 0 0
18:0000 0 0 0
19:0000 0 0 0

其中, 0-19 为序号, xxxx 为 Anchor 的 ID, 后三位数字表示坐标系中对应的 x,

y, z 坐标, 单位 cm。

AnchorSet

输入AnchorSet+空格+序号+AnchorID+坐标 (x,y,z), 具体如下图所示:

AnchorSet 4 2010 666 666 66	
RTN : Set value succ !!	
AnchorGet	
0:2004 1123 750 183	
1:2017 518 227 183	
2:3031 1034 168 183	
3:6025 65 528 183	
4:2010 666 666 66	

输入命令 AnchorGet, 查看配置是否生效。

其他一般常用命令列举如下:

7



Reboot 重启

Get/Set ssid 查询/设置路由器的 SSID

Get/Set server_ip 查询/设置服务器的 IP

Get/Set wifi_key 查询/设置路由器的密码

Get/Set local_ip 查询/设置 Tag 的 IP

Get wifi_mode 查询/设置 wifi 的工作模式, 0 为 Station, 1 为 AP

注意:其他不常用命令不建议用户修改,以免影响定位功能。